

Two-Handed Emulation

How to build non-blocking implementations of complex
data-structures using DCAS

written by Michael Greenwald

presented by
Schönegger Andreas
University of Salzburg

2009-06-03

Übersicht

- 1 Allgemeines
 - Warum Non-Blocking
 - Probleme bestehender Lösungen
 - DCAS
- 2 Two Handed Emulation
 - Was ist Two Handed Emulation
 - Two-Handed Emulation
- 3 Beispiele
 - Non-Blocking Doubly Linked List
 - Schwäche von Two Handed Emulation

Übersicht

- 1 Allgemeines
 - Warum Non-Blocking
 - Probleme bestehender Lösungen
 - DCAS
- 2 Two Handed Emulation
 - Was ist Two Handed Emulation
 - Two-Handed Emulation
- 3 Beispiele
 - Non-Blocking Doubly Linked List
 - Schwäche von Two Handed Emulation

Definition von Non-Blocking

An implementation of a concurrent data structure is non-blocking if we guarantee that at least one process will make progress after a finite number of steps.

By “make progress” we mean that it will complete a high-level operation;

by “finite number of steps” we count the number of primitive operations in the underlying implementation.

Warum Non-Blocking Synchronization

- Deadlock free
- Fehlertolerant
- Keine Einmischung von Synchronisation und Scheduling

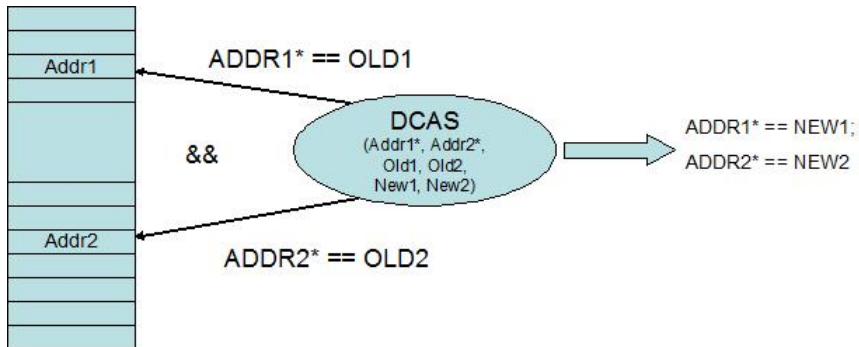
Probleme bestehender Lösungen

- Benötigen komplexe Algorithmen
- Versteckte Fehler
- Schwer zu Debuggen

Idee

- Verwendung zusätzlicher Hardware Routinen (DCAS)
(DCAS nicht neu -> früherer Focus auf Spezialfälle)

DCAS (Double Compare and Swap)



Operationen

4 Grundoperationen

- Read
- Write
- CAS
- DCAS

Übersicht

- 1 Allgemeines
 - Warum Non-Blocking
 - Probleme bestehender Lösungen
 - DCAS
- 2 Two Handed Emulation
 - Was ist Two Handed Emulation
 - Two-Handed Emulation
- 3 Beispiele
 - Non-Blocking Doubly Linked List
 - Schwäche von Two Handed Emulation

Was ist Two Handed Emulation

- Transformation
- Protokoll
- non-bolocking Algorithmus

Two-Handed Emulation Idee

- Führe den Befehl nicht selbst aus sondern registriere den Befehl bei der Datenstruktur
(Es kann immer nur ein Befehl registriert sein)
- Jeder Prozess kann den Befehl abarbeiten

Two-Handed Emulation

3 Stufen:

- Neue Operation Registrieren
- Ausführung der sequenziellen Implementierung der Operationen
- Zum Schluss muss der Prozess die Datenstruktur in einen Status bringen, sodass neue Prozesse neue Operationen registrieren können

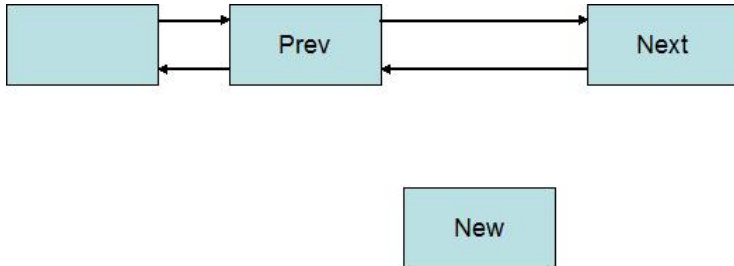
Ablauf des Befehlausführens

- Speichere Werte mit DCAS Commands
 - setze den Wert nur wenn man noch im selben "Step" ist
 - Setze den Wert nur wenn der exp. OldValue noch drin steht

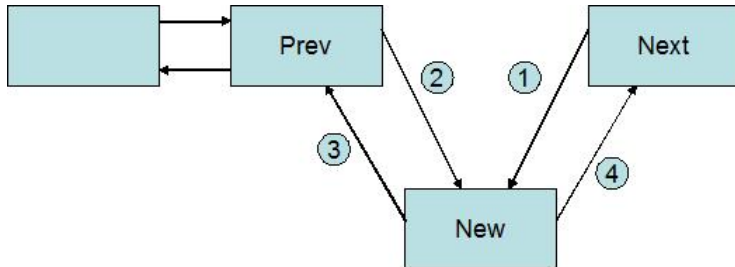
Übersicht

- 1 Allgemeines
 - Warum Non-Blocking
 - Probleme bestehender Lösungen
 - DCAS
- 2 Two Handed Emulation
 - Was ist Two Handed Emulation
 - Two-Handed Emulation
- 3 Beispiele
 - Non-Blocking Doubly Linked List
 - Schwäche von Two Handed Emulation

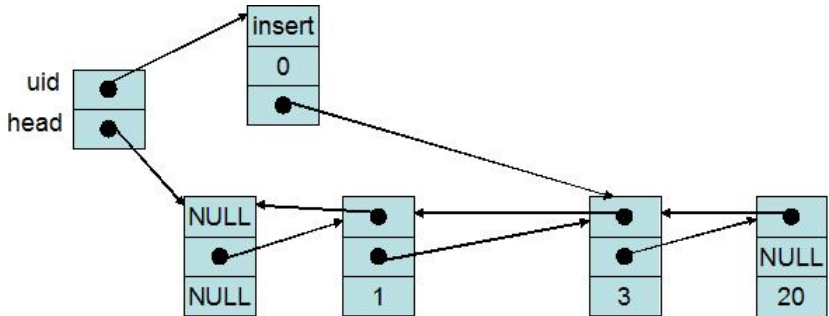
Normale Doubly Linked List



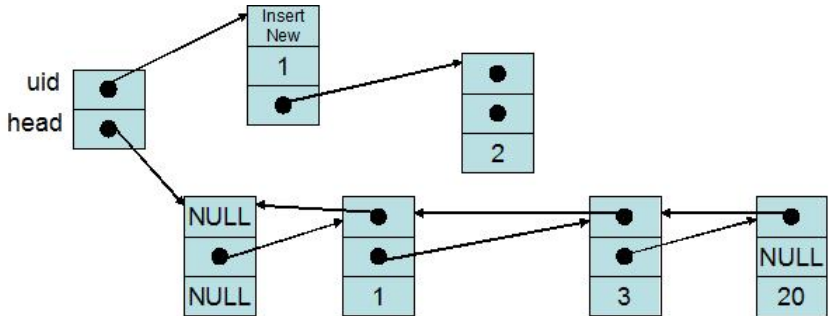
Normale Doubly Linked List



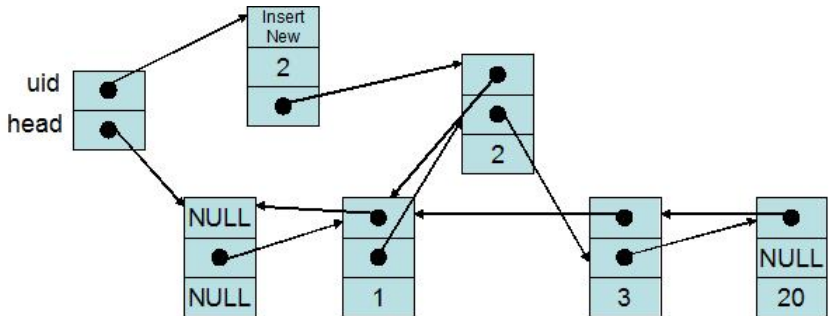
Non-Blocking Doubly Linked List



Non-Blocking Doubly Linked List



Non-Blocking Doubly Linked List

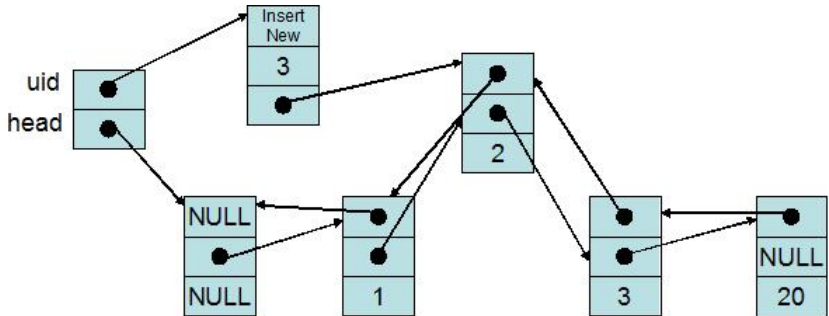


```
#define STEPO(addr, old, new)\
(DCAS(&(uid->step), (void *) (addr), \
step, (void *) (old), \
step, (void *) (new)))
```

```
#define STEP1(addr, old, new)\
(DCAS(&(uid->step), (void *) (addr), \
step, (void *) (old), \
step+1, (void *) (new)))
```

```
STEP0(&(entry->next), NULL, next);  
STEP0(&(entry->prev), NULL, p);  
STEP1(&(p->next), p->next, entry);
```

Non-Blocking Doubly Linked List



Schwäche von Two Handed Emulation

- Fehlende Parallelität durch die sequentielle Abarbeitung (kann in speziellen Fällen durch Tricks abgefangen werden)
- Keine lokalen Variablen erlaubt
- In einigen Fällen können die Kosten für Non-Blocking zu hoch sein
- Kosten von CAS und DCAS sind sehr hoch
- Code min. so komplex wie Ausgangssituation